

平成22年10月25日

「簡単！実践！ロボットシミュレーション」森北出版 第1版第4刷 正誤表

場所	誤	正	発見者
P150 (6.13)式 (6.14)式	$Y = \text{atan2}(r_{21}, r_{11})$ (6.13) $R = \text{atan2}(r_{32}, r_{33})$ (6.14)	$Y = \text{atan2}(\pm r_{21}, \pm r_{11})$ (6.13) $R = \text{atan2}(\pm r_{32}, \pm r_{33})$ (6.14)	Kane さん でむ